

TECHNIQUES CHIRURGICALES EN ROBOTIQUE

Contact :

Mme Sabrina GODREAU
godreau.s@chu-toulouse.fr

Public :

IDE - IBODE

Dates / Lieu / durée :

2 jours – 14 heures

Dates et lieux disponibles sur
www.gipse.fr

Prérequis :

Travailler en réanimation ou en bloc opératoire.

Objectifs pédagogiques :

Acquérir et/ou réactualiser les bases nécessaires à l'activité de chirurgie robotique

Pouvoir se situer dans l'environnement d'une technologie innovante

Technique aseptique et travaux pratiques

Intervenants :

IBODE CHU de Toulouse
Médecins gynécologue,
urologue, chirurgien
vasculaire CHU de Toulouse
(selon les sessions)

Méthodes pédagogiques :

Apports théoriques, PowerPoint

Études de cas, analyse des pratiques

Simulation, exercices pratiques

Échanges

Modalités d'évaluation :

Des études de cas, mises en situation et analyses de pratiques, faites tout au long de la formation, permettent de mesurer les impacts immédiats de la formation, et donc d'adapter la stratégie et les actions de formation. Un quizz est proposé aux apprenants en début puis en fin de session, pour évaluer leurs connaissances, et leurs acquis.

En fin de session, les apprenants remplissent des fiches d'évaluation de formation, une évaluation en face à face est également pratiquée entre les apprenants et GIPSE, et une évaluation à froid est envoyée aux apprenants 15 jours après la fin de la formation. Une analyse et un retour sont faits aux intervenants.

**09H00-
11h00**

Accueil, Quizz dévaluation des connaissances

- Historique du robot
- INTERETS et CONTRAINTES du système DA VINCI®
Avantages et inconvénients pour le patient
- Présentation du système DA VINCI®
 - Console
 - Chariot patient
 - Chariot imagerie
 - Accessoires, instruments ENDOWRIST®
 - Messages d'erreurs

Objectifs :

Présenter le robot, son historique, ses points forts et ses points faibles.

Méthodes pédagogiques :

Apports théoriques, PowerPoint

**11h00-
12h00**

TECHNIQUES CHIRURGICALES : Gynécologie

Objectif :

Savoir comment utiliser le robot en gynécologie.

Méthodes pédagogiques :

Apports théoriques, PowerPoint, Analyse de pratiques

**13h00-
17h00**

BRANCHEMENTS et CONNECTION du système

- Au secteur, entre les différents composants

HOUSSAGE DU CHARIOT PATIENT

HOUSSAGE CAMERA ET CONFIGURATION DU SYSTEME D'IMAGERIE

- Balance des blancs
- Étalonnage
- Mise au point

INSTALLATION du patient

REPARAGE ET MISE EN PLACE DES TROCARTS en fonction du type de chirurgie

MISE EN PLACE DU TROCART DE LA CAMERA

POSITIONNEMENT DES AUTRES TROCARTS sous contrôle de la vue

POSITIONNEMENT DEFINITIF DU PATIENT

DOCKING ou ARRIMAGE

INSERTION DES INSTRUMENTS ENDOWRIST®

PASSAGE DU CHIRURGIEN A LA CONSOLE

DEROULEMENT DE LA CHIRURGIE

- Changement d'instruments ENDOWRIST®
- Conflits de bras
- Ergonomie

DESARRIMAGE DU ROBOT (procédure d'urgence)

FIN D'INTERVENTION

DEHOUSSAGE DU CHARIOT ET DE LA CAMERA

RANGEMENT

Objectif :

Se familiariser avec le robot, comprendre son fonctionnement.

Méthodes pédagogiques :

Apports théoriques, PowerPoint, Analyse de pratiques

Jour 2

09H00-
10h00

Accueil et présentation de la 2^{ème} journée
Hygiène

Objectif :

Savoir comment entretenir le robot, et connaître les règles d'hygiène à respecter quant à l'utilisation de celui-ci.

Méthodes pédagogiques :

Apports théoriques, PowerPoint, Analyse de pratiques

10h00-
11h00

Analyse des pratiques professionnelles

Objectif :

Analyser et améliorer ses pratiques professionnelles.

Méthodes pédagogiques :

Apports théoriques, PowerPoint, Analyse de pratiques

11h00-
12h00

TECHNIQUES CHIRURGICALES : Chirurgie infantile

Objectif :

Savoir comment utiliser le robot en gynécologie.

Méthodes pédagogiques :

Apports théoriques, PowerPoint
Analyse de pratiques

13h00-
16h15

TRAINING

Objectif :

Se mettre en condition de chirurgie robotisée, pour améliorer ses pratiques professionnelles.

Méthodes pédagogiques :

Exercices pratiques

16h15-
17h00

Quizz d'évaluation de fin de programme et restitution des résultats aux professionnels

Evaluation de la formation